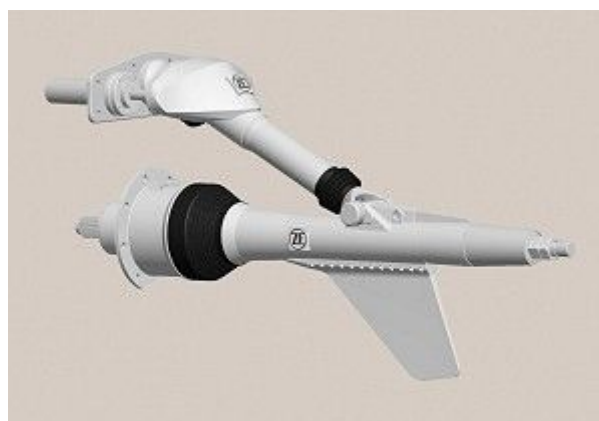


SeaRex - король моря!

На основе многолетнего опыта проектирования, разработки и внедрения наших частично погруженных приводов как управляемых, так и фиксированных, мы пришли к идее разработки принципиально нового движителя с использованием последних достижений в области науки и техники. Нашей целью было создание серии современных полупогруженных винтов, обладающих способностью передачи большого крутящего момента и свободных от недостатков существующих приводов. Концепция нашего привода призвана обеспечивать его беспрецедентную надежность и легкость в управлении в совокупности долговечностью, превосходящую по продолжительности срок службы самого судна независимо от его предназначения – будь то прогулочное судно, пассажирское или патрульное.

Мы разработали привод **SeaRex**, передающий существенно больший крутящий момент, нежели существующие системы. Поэтому предлагаемый нами ряд движителей наиболее полно отвечает возможностям современных двигателей.



Мы горды тем, что можем предложить Вам совершенство технологии частично погруженного привода

SeaRex – Процесс проектирования - скрупулезное внимание к мелочам!



С учетом сформулированных задач наши дизайнеры и конструкторы следовали строгим и точным методам расчетов, широко используемых Компанией ZF. Дизайн был разработан на основе сквозного трехмерного компьютерного моделирования на базе метода конечных элементов (F.E.A.) с целью выявления оптимального соответствия геометрии движителя и воспринимаемых им нагрузок. Морские испытания на судне Magnum 50, оснащенном опытными движителями, позволили осуществить проверку расчетных усилий и снабдили разработчиков опытными данными по стационарным и переменным нагрузкам для дальнейшей оптимизации конструкции. Параллельно этому были проведены стендовые испытания аналогичных движителей на воздействие полученными нагрузками, при этом учитывался многолетний опыт Компании ZF по исследованию прочностных характеристик выпускаемых ей морских трансмиссий.

Сплав современной инженерно-компьютерной технологии и результатов большого объема стендовых и мореходных испытаний позволяют получить уверенность в том, что судостроители и заказчики получают надежный и удобный в эксплуатации движитель с оптимальными пропульсивными качествами.



SeaRex – цель достигнута Превосходства, которые можно увидеть и почувствовать

Частично-погруженный движитель может быть оценен по различным критериям – как минимум, по возможности обеспечивать судну оптимальное исполнение с точки зрения скорости, управления и комфорта на борту.

Дополнительные особенности и достоинства перечислены ниже:

- упрощенная процедура установки на судне
- минимум необходимого пространства для установки
- опционально – подвод воздуха для раскрутки винта
- опционально – FPS-спроектированный винт для оптимизации работы привода SeaRex
- отсутствие выступающих за транец гидравлических шлангов и фитингов
- отсутствие выступающих за транец датчиков курса и заглубления винта, а также электрических проводов. Точные и надежные датчики расположены в защищенном месте внутри гидравлических цилиндров
- стандартные датчики курса, совместимые с автопилотом
- современная интегрированная гидравлическая/рулевая система, предлагаемая в версиях гидро- или электрического пульта

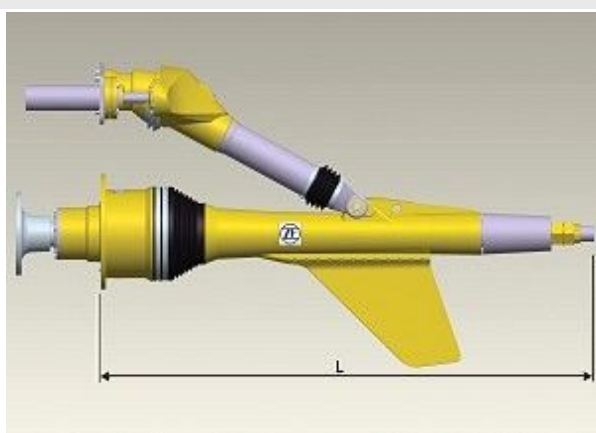


Magnum 50

Дополнительное оборудование включает:

- стандартный обобщенный блок интегрированной гидравлической системы для управления курсом, заглублиением и транцевыми плитами
- опционально насосы переменной производительность для обеспечения плавного управления курсом и заглублиением для снижения паразитных потерь мощности двигателя на высоких скоростях
- стандартные пропорциональные клапана для тонкого регулирования курсом и заглублиением
- опционально – возможность автоматического привода управления заглублиением для электронного двигателя для обеспечения режима автоматического управления
- опционально – интеллектуальный программируемый электронный модуль для уменьшения угла поворота на высоких скоростях для исключения опасных маневров

Размеры и веса

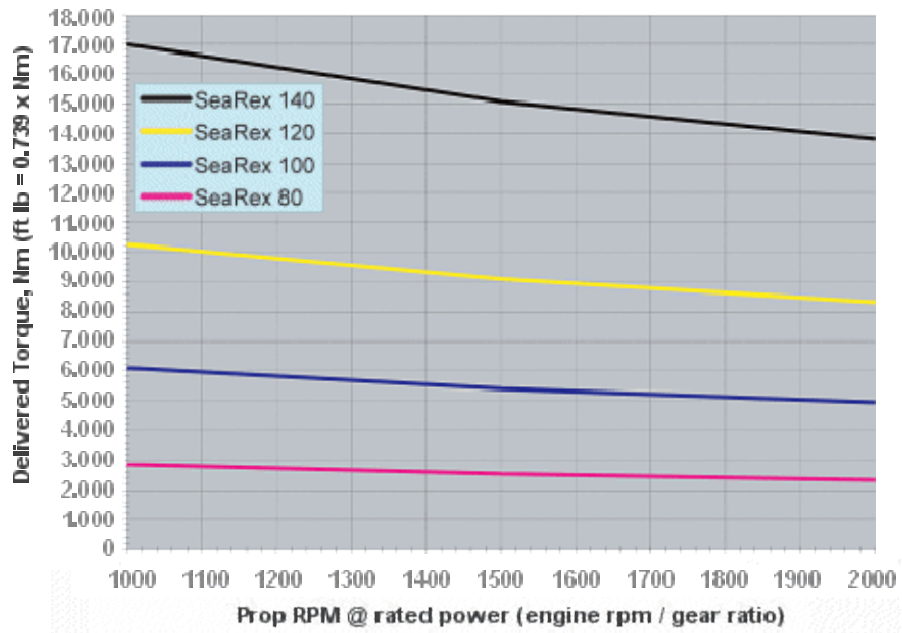


Общие характеристики*

| | SeaRex 80 | SeaRex 100 | SeaRex 120 | SeaRex 140 |
|--|-----------|------------|------------|------------|
| Моменты** при 1500 об/мин, Нм | 2520 | 5400 | 9090 | 15070 |
| Вес, кг | 119 | 233 | 403 | 639 |
| Отношение Момент/Вес, Нм/кг | 21.2 | 23.2 | 22.6 | 23.6 |
| Диаметр вала у подшипника винта, мм | 60 | 75 | 85 | 95 |
| Диаметр фланца упорного подшипника, мм | 312 | 349 | 432 | 481 |
| Общая длина L, мм | 1070 | 1440 | 1600 | 1800 |
| Заглублиение оси H, мм | 395 | 507 | 603 | 684 |

* Предварительные значения, подлежат уточнению

** Режим «Pleasure Duty»



Pleasure Duty Power Ratings

